

Notations:

(E, \mathcal{E}) Espace mesurable $p: E \times \mathcal{E} \rightarrow [0,1]$ noyau de transition

i.e. (1) $\forall x \in E, p(x, \cdot)$ est une proba

(2) $\forall A \in \mathcal{E}, p(\cdot, A)$ est mesurable

$(X_n) = (X_n)_{n \in \mathbb{N}}$ p-PC par rapport à la filtration (\mathcal{F}_n)

si X_n mesurable \mathcal{F}_n (soient $\mathcal{F}_n = \mathcal{F}_n^X = \sigma(X_1, \dots, X_n)$) et

$\mathbb{P}(X_{n+1} \in B | \mathcal{F}_n) = p(X_n, B) \quad \forall B \in \mathcal{E}$ est la

$$\Rightarrow \mathbb{P}(X_0 \in B_0, \dots, X_n \in B_n) \stackrel{(*)}{=} \int_{B_0} \dots \int_{B_n} \mu(dx_0) p(x_0, dx_1) p(x_1, dx_2) \dots p(x_{n-1}, dx_n)$$

avec μ loi de X_0

Obs: (X_n) est une p-PC avec $X_0 \sim \mu$ et $(\mathcal{F}_n) = (\mathcal{F}_n^X)$ ssi on a $\forall t \forall n$
et $\forall B_0, \dots, B_n \in \mathcal{E}$.

"Exemple" de PC: fonctions aléatoires itérées

$h: E \times \tilde{E} \rightarrow E$ mesurable
 $\tilde{E} \in \mathcal{E}$

$(Y_n)_{n \in \mathbb{N}}$ IID $m(\cdot, \tilde{\mathcal{E}}, \mathcal{P})$
 $\tilde{Y}_n: \Omega \rightarrow \tilde{E}$

et X_0 v.a. $m(\cdot, \mathcal{E}, \mathcal{P})$
 $X_0: \Omega \rightarrow E \quad X_0 \perp (Y_n)$

alors $X_{n+1} = X_n + Y_{n+1}$ forme une p-PC avec $p(x, A) = \mathbb{P}(h(x, \tilde{Y}_1) \in A)$

Cas de E dénombrable (fini ou infini):

$Q(x, y) = p(x, \{y\})$ avec $\left. \begin{array}{l} 1. Q(x, y) \geq 0 \quad \forall x, y \\ 2. \sum_y Q(x, y) = 1 \quad \forall x \end{array} \right\}$ "matrice" stochastique

Espace construit: $\Omega = E^{\mathbb{N} \cup \{0\}}$ donc $\omega \in \Omega$ est une suite: $\omega = (\omega_0, \omega_1, \dots)$

$$\mathcal{F} = \sigma^{\otimes \mathbb{N} \cup \{0\}} = \sigma(\{\omega: \omega_i \in B_i, \dots, \omega_n \in B_n\}, B_i \in \mathcal{E}, i=0,1,2,\dots)$$

$$(\Theta_n \omega)_m = \omega_{n+m} \quad (\text{donc } \Theta_n: \Omega \rightarrow \Omega)$$

Notation: si $X_0 \sim \mu$ alors on met μ dans la mesure, i.e. $\mathbb{P}_\mu(X_0 \in B) = \mu(B)$

si $\mu = \delta_x$ (i.e. $X_0 = x$) on note \mathbb{P}_x à la place de \mathbb{P}_μ .

Propriété de Markov Simple: $x \mapsto \mathbb{P}_x$ est une p-kc, $\mathcal{F}_n = \mathcal{F}_n^x$, (Ω, \mathcal{F}) complet

alors $\forall Y$ bornée mesurable et τ_n

$$\mathbb{E}[Y \circ \Theta_n | \mathcal{F}_n] = \mathbb{E}_{X_n}[Y]$$

Remarque: $T: \Omega \rightarrow \mathbb{N} \cup \{0\} \cup \{\infty\}$ temps d'arrêt si $\{T \leq n\} \in \mathcal{F}_n$ et

si T est fini l'arrêt, $\mathcal{F}_T := \{A \in \mathcal{F} : A \cap \{T \leq n\} \in \mathcal{F}_n\}$.

Propriété de Markov forte: T temps d'arrêt, Y bornée mesurable

$$\text{alors } \mathbb{E}[Y \circ \Theta_T | \mathcal{F}_T] \mathbb{1}_{T < \infty} = \mathbb{E}_{X_T}[Y] \mathbb{1}_{T < \infty}$$

Corollaire: si T est temps d'arrêt t.g. $\mathbb{P}(T < \infty) = 1$ et il existe $y \in \mathbb{R}$ t.g.

$\mathbb{P}(X_T = y) = 1$ alors pour \mathbb{P} on a que

$\Theta_T \perp \mathcal{F}_T$ et la loi de Θ_T est \mathbb{P}_y .

$y \in E$: $T_y^0 := 0$ et $T_y^k = \inf\{n > T_y^{k-1} : X_n = y\}$ "Temps de k-ième visite en y"

Notation: $f_{yy} = \mathbb{P}_y(T_y < \infty)$ $T_y = T_y^1$

Théorème: $\mathbb{P}_x(T_y^k < \infty) = f_{xy} f_{yy}^{k-1}$

Déf.: y récurrent si $f_{yy} = 1$ et transitoire si $f_{yy} < 1$.

On introduit $N(y) = \sum_{n=1}^{\infty} 1_{X_n = y}$

\Rightarrow si y est récurrent on a $\mathbb{P}_y(T_y^1 < \infty) = f_{yy} = 1 \Rightarrow \mathbb{P}_y(T_y^k < \infty \text{ } \forall k) = 1$
 $\Rightarrow \mathbb{P}_y(N(y) = \infty) = 1$

Si y est transitoire $\Rightarrow N(y) \stackrel{\mathbb{P}_y}{\sim} \text{Geom}(1 - f_{yy})$ i.e. $\mathbb{P}_y(T_y^k < \infty)$
 $\mathbb{P}_y(N(y) \geq k) = f_{yy}^k$
et $\mathbb{E}_x[N(y)] = \frac{f_{xy}}{1 - f_{yy}} \in [0, \infty)$

Donc y récurrent ssi: $\mathbb{E}_y[N(y)] < \infty$.

Théorème: si $f_{xx} = 1$ et $f_{xy} > 0$ alors $f_{yy} = f_{yx} = 1$ (donc $f_{xy} = 1$).

Déf.: $C \subseteq E$ est fermé si $\forall x \in C$ on a $\mathbb{P}_x(X_n \in C) = 1 \forall n$.

Si E est dénombrable alors C est fermé ssi: $x \in C$ et $f_{xy} > 0 \Rightarrow y \in C$.

Toujours dans le cas dénombrable, on dit que C est irréductible si:
 $f_{xy} > 0 \forall x, y \in C$. Et on dit que E (ou que la MC est irréductible)

si $f_{xy} > 0 \forall x, y \in E$.

Prop.: Si C est fini et fermé alors $\exists y \in C$ récurrent. Si C est fini et irréductible, alors tout $y \in C$ est récurrent.

Def: μ mesure sur (E, \mathcal{E}) est invariante si $\mu p = \mu$

$$\text{(i.e. si } \int_E \mu(dy) p(y, A) = \mu(A) \text{ } \forall A \in \mathcal{E})$$

Fam de mesures invariantes:

Th: Si $\exists n \text{ t. q. } \mathbb{P}_x(T_n < \infty) = 1$ alors la mesure μ_n définie par

$$\mu_n(A) := \mathbb{E}_x \left[\sum_{k=0}^{T_n-1} \mathbb{1}_{X_k \in A} \right] \quad \forall A \in \mathcal{E}$$

est invariante.

Obs.: si E dénombrable, alors on montre aisément que $\mu_n(\{y\}) < \infty \forall y$.
 $\Rightarrow \mu_n$ σ -finie

Dans le cas général, nous avons montré que μ_n est σ -finie si

κ est accessible, i.e. si $f_{y_n} > 0 \forall y$. Mais en réalité nous

avons montré que si $\mu p = \mu$ et $\mu(\{x\}) < \infty$ alors μ est σ -finie.

Pour μ_n on peut montrer que $\mu_n(\{y: f_{y_n} = 0\}) = 0$ et

ceci permet de montrer que μ_n est σ -finie sans supposer $f_{y_n} > 0 \forall y$.

Unité:

Th: Si $\exists n \text{ t. q. } \mathbb{P}_x = 1$, si $f_{y_n} > 0 \forall y \in E$ et si

on a $\mu p = \mu$ pour une mesure μ telle que $\mu(\{x\}) < \infty$

alors $\mu = \mu(\{x\}) \mu_n$

Comportement asymptotique (P.S.)

Outil: décomposition en excursions de \mathbb{R} à \mathbb{R} (avec $p_n = 1$).

Dans ce cas on pose $T_n^0 < T_n^1 < T_n^2 < \dots$

$f \geq 0$ mesurable $\begin{matrix} 0 \\ \parallel \\ T_n \end{matrix}$

$$\mathcal{E}_n(n, f) := \sum_{k=1}^{T_n} f(X_k) \quad \text{et} \quad \mathcal{E}_{n+1}(n, f) = \mathcal{E}_1(n, f) \circ \theta_{T_n}^n$$

On a que $(\mathcal{E}_n(n, f))_{n=1,2,3,\dots}$ est I.I.D. \leftarrow $X_0 = \mathbb{R}$ et, en utilisant la loi des

grands nombres, on obtient:

Th. (ERGODIQUES P.S.) Si $(p_n = 1 \text{ et } p_n > 0) \forall n$ alors \forall loi initiale μ

telle que $\mathbb{P}_\mu(T_n < \infty) = 1$ et $\forall f \geq 0$ mesurable et $\forall g \geq 0$

mesurable t.g. $\int g d\mu_x \in (0, \infty)$ on a que

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sum_{k=1}^n f(X_k)}{\sum_{k=1}^n g(X_k)} = \frac{\int f d\mu_x}{\int g d\mu_x} \quad \mathbb{P}_\mu\text{-P.S.}$$

Cor.: $\forall C \in \mathcal{E}$ t.g.

$$\mu_n(C) < \infty \text{ ou } \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \mathbb{1}_{X_k \in C} = \frac{\mu_n(C)}{\mathbb{E}_n[T_n]} \in [0, \infty)$$

Obs.: si $\mathbb{E}_n[T_n] < \infty$ alors si on note $\nu = \frac{\mu_n}{\mu_n(B)}$ l'unique probabilité invariante

Prop.: si $\exists \nu$ mesure finie t.g. $\nu(A) > 0$ alors $p_n = 1$.

$$\text{on a } \nu(A) = \frac{1}{\mathbb{E}_n[T_n]} \quad (K \in \mathbb{C})$$

Notion de période t_n d'un état x

Obs.: si $p_{xx} > 1$ et $f_{xy} > 0$ (avec $p_{xy} = f_{xy} = p_{yx} = 1$) alors $t_x = t_y$

Aussi: si $t_n = 1$ (i.e., μ apériodique) alors $\exists \mu_0$ t.e. $p_n^n(x, A) > 0 \forall n \geq \mu_0$.

Distance en variation totale: μ, ν probas sur le même espace

$$d_{VT}(\mu, \nu) = \frac{1}{2} \sup_{f: |f| \leq 1} \int f d\mu - \int f d\nu = \sup_A \mu(A) - \nu(A)$$

Th. (ERGONOMIE):

Hypothèses: μ réc. fin. (i.e. $E[T_n] < \infty$) et acclmte (i.e. $f_{xy} > 0 \forall x, y$).
 μ a période - Alors μ ou note ν l'unique probabte invariante et ν_n est la loi de X_n quand $X_0 \sim \lambda$ et $\lambda(f_y: f_y = 1) = 1$ alors

$$\lim_{n \rightarrow \infty} d_{VT}(\nu_n, \nu) = 0.$$

MC de HARRIS sur (E, \mathcal{E})

Def.: X est une p -MC de Harris si $\exists A, B \in \mathcal{E}, \varepsilon > 0$
et p probabilité t.p. $p(B) = 1$ et

(1) A est accessible à partir de tout $x \in E$, c'est-à-dire

$$\mathbb{P}_x(T_A < \infty) > 0 \quad \forall x \quad (T_A := \inf\{n: X_n \in A\})$$

(2) $\forall x \in A$ et $\forall C \in \mathcal{E}$ t.p. $C \subset B$ on a $p(x, C) \geq \varepsilon p(C)$.

Point clé: si X est de Harris on peut construire une

nouvelle MC \tilde{X} avec un "état" et définir

des propriétés de X à partir de \tilde{X} .

Construction: Espace d'états $\tilde{E} := E \cup \{\alpha\}$, $\tilde{\mathcal{E}} := \{C, C \cup \{\alpha\}: C \in \mathcal{E}\}$

Définition de \tilde{p} , moyen sur $\tilde{E} \times \tilde{E}$:

$$\text{si } x \in E \setminus A, \quad \tilde{p}(x, C) = p(x, C) \quad (\Rightarrow p(x, \{\alpha\}) = 0) \quad \forall C \in \tilde{\mathcal{E}}$$

$$\text{si } x \in A, \quad \tilde{p}(x, \{\alpha\}) = \varepsilon \quad \text{et} \quad \tilde{p}(x, C) = p(x, C) - \varepsilon p(C) \quad \forall C \in \tilde{\mathcal{E}}$$

$$\text{si } x = \alpha, \quad \tilde{p}(\alpha, D) = \int p(y, D) \tilde{p}(y, D) \quad \forall D \in \tilde{\mathcal{E}}$$

Outil: moyen v sur $\tilde{E} \times \tilde{\mathcal{E}}$: $v(x, \{\alpha\}) = 1$ et $v(\alpha, C) = p(C) \quad \forall C \in \tilde{\mathcal{E}}$
(Donc $v(x, \{\alpha\}) = 0 \quad \forall x \in \tilde{E}$)

Lemme 1: $V\tilde{p} = \tilde{p}$ sur $\tilde{E} \times \tilde{E}$
 $\tilde{p}V = p$ sur $\tilde{E} \times \tilde{E}$

Lemme 2: si $(Y_n)_{n \geq 0, 1, 2, \dots}$ est la MC inhomogène
 définie par $Y_{2n} \xrightarrow{V} Y_{2n+1}$ et $Y_{2n+1} \xrightarrow{\tilde{p}} Y_{2n}$
 Alors $\forall Y_0$ à valeurs dans \tilde{E} on a que

$(X_n)_{n \geq 0, 1, \dots}$ définie par $X_{2n} = Y_{2n}$ est une \tilde{p} -MC

$(X_n)_{n \geq 0, 1, \dots}$ " " " $X_{2n+1} = Y_{2n+1}$ est une p -MC

Lemme 3: Si μ est une probabilité (E, \mathcal{E}) et si on définit $\tilde{\mu}$, pada
 sur $(\tilde{E}, \tilde{\mathcal{E}})$, par $\tilde{\mu}(C) = \mu(C)$ et $\tilde{\mu}(\{x\}) = 0$, on a
 que $E_{\mu}[f(X_n)] = E_{\tilde{\mu}}[\tilde{f}(X_n)]$ avec $f \in \mathcal{L}^{\infty}(E, \mathbb{R})$

et $\tilde{f} := V f$
 i.e. $\tilde{f}(x) = \int_E V(x, y) f(y) \mu(dy)$
 $x \in \tilde{E}$

Ces lemmes permettent de transférer les résultats de \tilde{X} à X

Exemple: si $\tilde{\pi}\tilde{p} = \tilde{\pi}$ alors si on pose $\pi := \tilde{\pi}V$

on a $\pi p = \tilde{\pi}$.

En fait: $\tilde{\pi}p = \tilde{\pi}Vp = \tilde{\pi}V\tilde{p}V = \tilde{\pi}\tilde{p}V = \tilde{\pi}V = \tilde{\pi}$ \square

Obs.: si $\tilde{\pi}$ est "unique" est si $\exists \pi_1, p = \pi_1$, et $\pi_2, p = \pi_2$ avec $\pi_1 \neq 0, \pi_2 \neq 0$ et $\frac{\pi_1}{\pi_2} \neq \text{const.}$
 alors $\pi_1\tilde{p}$ et $\pi_2\tilde{p}$ sont \tilde{p} -invariants $\Rightarrow \pi_1\tilde{p} = c\pi_2\tilde{p} \Rightarrow \pi_1\tilde{p}V = c\pi_2\tilde{p}V \stackrel{\text{lemme 1}}{\Rightarrow} \pi_1p = c\pi_2p \Rightarrow \pi_1 = c\pi_2$
 contradiction!

Il est naturel de définir récurrence et transience à partir de et si X est de transit.

Donc X rec. si $\mathbb{P}_\alpha(\underbrace{\inf\{n \geq 1 : \tilde{X}_n = \alpha\}}_{=: \tilde{T}_\alpha}) =: \tilde{p}_\alpha = 1$ ou dit que X est récurrente (et transiente si $\tilde{p}_\alpha < 1$)

Peut-on dire que $\mathbb{P}_\alpha(\tilde{T}_\alpha < \infty) = 1 \ \forall \alpha$?

Nou, mais:

Prop.: si on pose $\lambda(D) := \sum_{n=0}^{\infty} 2^{-n} \tilde{p}_n(\alpha, C)$ $C \in \tilde{\mathcal{E}}$

et X est récurrente
alors

(1) $\lambda(C) > 0 \Rightarrow \mathbb{P}_\alpha(X_n \in C \text{ i.o.}) = 1$

(2) $\mathbb{P}_\alpha(T_\alpha < \infty) = 1 \ \lambda(d\alpha)$ -p.s.

pas fait en cours, mais utile quand même
Obs.: $\lambda(\cdot) = \tilde{p}_\alpha(\alpha, \cdot)$

Dém.: (1) si $\lambda(C) > 0$ on a que $\mathbb{P}_\alpha(\exists j \in \{0, \dots, T_\alpha - 1\} \text{ t.p. } X_j \in C) > 0$ car sinon $\mathbb{P}_\alpha(X_j \notin C \ \forall j) = 1$ et ceci implique $\lambda(C) = 0$. Par indépendance des excursions on obtient évenent que $\frac{1}{k} \sum_{j=0}^{k-1} \mathbb{1}_{\{\exists m \in \{T_\alpha^{(j)}, T_\alpha^{(j+1)}, \dots, T_\alpha^{(j+k)}\} \text{ t.p. } \tilde{X}_m \in C\}} \xrightarrow{p.s.} p > 0$. Ceci implique $\sum_n \mathbb{1}_{\tilde{X}_n \in C} = \infty$ p.s. (ii)

(2) $1 = \mathbb{P}_\alpha(\tilde{X}_n = \alpha \text{ i.o.}) = \int_{\tilde{\mathcal{E}}} \tilde{p}_n(\alpha, d\alpha) \mathbb{P}_\alpha(\tilde{X}_n = \alpha \text{ i.o.})$
 $\leq \int_{\tilde{\mathcal{E}}} \tilde{p}_n(\alpha, d\alpha) \mathbb{P}_\alpha(T_\alpha < \infty)$

$\Rightarrow 1 \leq \int_{\tilde{\mathcal{E}}} \lambda(d\alpha) \underbrace{\mathbb{P}_\alpha(T_\alpha < \infty)}_{\leq 1} \Rightarrow \mathbb{P}_\alpha(T_\alpha < \infty) = 1 \ \lambda(d\alpha)$ -p.s. \square

E metrique (\mathcal{E} boreliens)

Déf.: p est Feller si $p f \in C_b^0$ $\forall f \in C_b^0$

Exemple: $X_{n+1} = f(X_n, \xi_{n+1})$, avec (ξ_n) IID. Alors $f(\cdot; \xi) \in C^0$ \mathbb{P}_ξ -p.s. implique que p est Feller.

μ proba sur (E, \mathcal{E}) : $\Pi_n^\mu := \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \mu p_i$ (Notation: $p_i = p^i$)

Formule élémentaire mais crucial: $\Pi_n^\mu p = \Pi_n^\mu = \frac{1}{n} (\mu p_n - \mu)$

Donc $|\Pi_n^\mu p h - \Pi_n^\mu h| \leq \frac{2}{n} \|h\|_\infty$

Prop: Si p est Feller et $\exists (\mu_n)$ t.g. $\Pi_n^{\mu_n} \xrightarrow{w} \Pi$, alors $\Pi p = \Pi$.

Obs. 1: $\nu_n \xrightarrow{w} \nu$ alors ν est une proba.

Obs. 2: en général on ne peut pas extraire d'une suite de probas une sous-suite convergente! Ceci est possible si et seulement si (Th. de Prokhorov ou lemme de Helly-Bray) la suite est tendue.

Une suite (ν_n) de probabilités sur (E, \mathcal{E}) est tendue si $\forall \varepsilon > 0 \exists K$ compact tel que $\inf_n \nu_n(K) \geq 1 - \varepsilon$.

Prop: p Feller et $\exists V: E \rightarrow [0, \infty]$ et $R_0 \in \mathbb{R}$ t.l. $V(R_0) < \infty$, $f: E \rightarrow [0, \infty)$ mesurable telle que $\{n: f(n) \leq c\}$ est compacte $\forall c$, et $b > 0$ t.g.

$$pV + f \leq V + b.$$

Alors \exists une probabilité d'accumulation ν et $\nu f \leq V(R_0) + b$.

Déf.: (convergence $*$ -faible pour mesures finies): (μ_n) mesures finies

$$* \lim_n \mu_n = \mu \text{ si } \mu_n \rightarrow \mu h \ \forall h \in C_c$$

$$C_c := \{h: E \rightarrow \mathbb{R} \text{ t.g. } \exists K \text{ compact et } h(n) = 0 \ \forall n \in K\}$$

Exemple: $n \delta_n \xrightarrow{*} \mu \equiv 0$

Obs.: sous l'hypothèse que E soit localement compact, on a que $\forall (p_n)$,

p_n mesure finie, si $\sup p_n(E) < \infty$ alors $\exists (p_n)$ t.q. $\exists \mu^* \lim_{n \rightarrow \infty} p_n$

mais μ^* pourrait être la mesure nulle.

En fait, on a que si $p_n \xrightarrow{*} p$, alors $\liminf p_n h \geq p h$ si $h \in C_c^0$

D'autre part $\limsup p_n(K) \leq p(K)$ si K est compact.

Complément important:
peut se prouver en construisant

Obs.: dans \mathbb{R}^n on peut trouver une proba, $\exists (p_n)$ t.q. $\pi_n \xrightarrow{*} \pi$ (et $\pi(E) \leq 1$).

En fait: $\pi p = \pi$ et donc si $\pi(E) > 0$ on peut poser $\nu = \frac{\pi}{\pi(E)}$ et on a une proba invariante!

Défin. de: conditions $h \in C_c^0$ et $h \geq 0$ (donc aussi $h \in C_b^0$)

Alors (Feller) $p h \in C_b^0$ et $p h \geq 0$.

$$|\pi_n p h - \pi_n h| \leq 2 \|h\|_{\infty} \frac{1}{n} \rightarrow 0 \Rightarrow \liminf \pi_n p h = \liminf \pi_n h$$

mais on sait que $\pi p h \leq \liminf \pi_n p h = \liminf \pi_n h = \pi h$ car $h \in C_c^0$
Obs. au bout de la phrase

$$\Rightarrow \pi p h \leq \pi h \quad \forall h \in C_c^0, h \geq 0$$

$$\text{i.e. } \int h d(\pi p) \leq \int h d\pi \quad (1)$$

$$\text{mais } \pi p(E) \stackrel{(2)}{=} \pi(E) \quad (\text{car } p(\mathbb{R}^n, E) = 1 \quad \forall n)$$

Et (1)+(2) $\Rightarrow \pi p = \pi$ (argument de Riesz de la mesure déjà utilisé) \square

Th.: E localement compact. p est Feller. $V: E \rightarrow [0, \infty]$ et $\exists \kappa_0$ t.q. $V(\kappa) < \infty$

$b > 0$ et K compact, t.q.

$$pV \leq V - 1 + b \mathbb{1}_K$$

Alors il existe une probabilité invariante.