

EXTREMA, APPLICATIONS DE CLASSE C^1

I Différentiabilité

Exercice 1.— Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par $f(x, y) = y^2/x$ si $x \neq 0$ et $f(0, y) = 0$. Montrer que f admet des dérivées dans toutes les directions en 0 mais f n'est pas continue en $(0, 0)$.

Exercice 2.— Soit $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ une application différentiable en 0. On suppose que pour tout $x \in \mathbb{R}^n$, $x \neq 0$ et $t > 0$, $f(tx) = tf(x)$. Montrer que f est linéaire.

II Extrema : conditions d'ordre 1

Exercice 3.— Dessiner l'allure du graphe d'une fonction de \mathbb{R} dans \mathbb{R} qui admet exactement deux minimum locaux dont l'un est un minimum, et un maximum local qui n'est pas un maximum.

Exercice 4.— Démontrer le théorème sur la condition d'ordre 1 pour les extrema libres. On pourra appliquer le théorème de Fermat en une variable, pour une fonction bien choisie.

Exercice 5.— Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, donnée par $f(x, y) = x^2 + y^2 - xy - 2x + y$.

1. Montrer que :

- a. $f(x, y)$ tend vers $+\infty$ quand $|x| + |y|$ tend vers $+\infty$.
- b. L'ensemble $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid f(x, y) \leq 0\}$ est compact.
- c. f atteint son minimum sur \mathbb{R}^2 .

2. Calculer ce minimum.

III Applications de classe C^1

Exercice 6.—

1. Soit $\gamma : [a, b] \rightarrow E$ une courbe de classe C^1 . Expliquer pourquoi la vitesse de la courbe est bornée sur $[a, b]$. En déduire une majoration de la distance entre les deux extrémités $\gamma(a)$ et $\gamma(b)$.

2. Soit $f : \Omega \rightarrow F$ de classe C^1 , et K un compact convexe de Ω (par exemple une boule fermée). Montrer que f est lipschitzienne sur K .

Exercice 7.— Soit $f : E \rightarrow F$ une application différentiable entre deux espaces vectoriels normés. On suppose que la différentielle est constante : pour tout x, y , $Df(x) = Df(y)$. Que peut-on dire de l'application f ? *Aide : on pourra utiliser un corollaire de l'inégalité des accroissements finis.*

Exercice 8.— Dans cet exercice, on montre que si la vitesse le long d'une courbe reste proche d'un vecteur \vec{v} , alors la courbe reste proche de la droite parcourue à vitesse \vec{v} . Plus précisément, soit t un réel positif, et $\gamma : [0, t] \rightarrow F$ une application continue, on suppose que γ est dérivable sur $]0, t[$ (F est un espace vectoriel normé). Soit \vec{v} un vecteur de F , et M un réel tel que

$$\forall s \in [0, t], \|\gamma'(s) - \vec{v}\| \leq M.$$

Montrer l'inégalité

$$\|\gamma(t) - (\gamma(0) + t \cdot \vec{v})\| \leq M |t| \quad (\star).$$

III.1 Théorème d'inversion locale

Exercice 9.— Montrer que l'application $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par $f(x, y) = (y, x + \cos(y))$ est un C^1 -difféomorphisme.

Exercice 10.— Soit $g : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ définie par $g(x, y) = (2x + y, x^2 - y^2)$. Montrer qu'il existe un ouvert U contenant le point $(2, 1)$ tel que la restriction $g|_U : U \rightarrow g(U)$ est un C^1 -difféomorphisme.

Exercice 11.—

1. L'application $M \mapsto M^2$ est-elle un C^1 -difféomorphisme de l'espace vectoriel normé $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ des matrices carrées dans lui-même?
 2. **a.** Calculer la différentielle de l'application $M \mapsto M^2$ en un point M_0 quelconque. **b.** Montrer que toute matrice N assez proche de l'identité est le carré d'une unique matrice M proche de l'identité. *On pourra commencer par traduire précisément cette phrase, en introduisant les quantificateurs appropriés.*
 3. On note \sqrt{N} la matrice M de la première question. Donner un développement limité à l'ordre 1 de $\sqrt{Id + H}$ lorsque H tend vers 0. *On pourra calculer simplement la différentielle de $M \mapsto \sqrt{M}$ en l'identité.*
-

Exercice 12.— On se place dans l'espace vectoriel normé $E = C([0, 1], \mathbb{R})$, muni de la norme $\|\cdot\|_\infty$.

1. Montrer que l'application $f \mapsto f^2$ n'est pas un C^1 -difféomorphisme sur son image.
 2. Montrer qu'elle n'est pas un C^1 -difféomorphisme sur aucun voisinage de la fonction nulle.
 3. Montrer que, par contre, sa restriction à l'ouvert des fonctions strictement positives est un difféomorphisme (on pourra relire le paragraphe sur la différentielle de cette application dans le mémo).
-

III.2 Théorème des fonctions implicites

Exercice 13.—

1. Montrer que l'équation

$$-\sin(y) + x + \cos(xy) = 0$$

définit localement y comme une fonction de x au voisinage du point $(-1, 0)$.

2. Calculer la dérivée de cette fonction en $x = -1$.

Exercice 14.— On considère l'équation

$$z^2 e^{zx} + 2zy^2 - 1 = 0.$$

1. Trouver toutes les solutions du type $(0, 0, z)$.

2. Montrer que l'équation définit localement z comme une fonction $z = \phi(x, y)$ au voisinage de la solution $(0, 0, 1)$.

3. En dérivant la relation $f(x, y, \phi(x, y)) = 0$, calculer les dérivées partielles de ϕ au point $(0, 0)$.

4. En déduire une valeur approchée d'une solution avec $x = 0,03$ et $y = -0,04$ (si elle existe...).

Exercice 15.— On considère l'intersection de la sphère \mathbb{S}^2 d'équation $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ avec le cylindre d'axe vertical passant par le point $(1, 0, 0)$ et de rayon 1, qui a pour équation $(x - 1)^2 + y^2 = 1$.

1. Montrer que le système des deux équations détermine localement y et z en fonction de x , sauf en quatre points à déterminer.

2. Esquisser le dessin de cette intersection et interpréter graphiquement le résultat du calcul.

Exercice 16.—

1. Montrer que l'équation matricielle $M^3 + N^3 - 3MN = \text{Id}$ définit localement N en fonction de M au voisinage du couple solution $(\text{Id}, 0)$. Autrement dit, pour toute matrice M dont les coefficients assez proches de ceux de l'identité, il existe une unique matrice $N = \Phi(M)$ dont les coefficients sont proches de 0, telle que $M^3 + N^3 - 3MN = \text{Id}$.

2. Calculer la différentielle de l'application Φ au point Id , et écrire le développement limité à l'ordre 1 en ce point.

Exercice 17.— *Dans cet exercice on se demande comment les racines d'un polynôme varient en fonction des coefficients. Pour simplifier, on se restreint aux polynômes de degré 3 (mais la même démarche fonctionne en degré plus grand, et produit un résultat analogue).*

Pour tout $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$, on pose $P_{a,b,c}(X) = X^3 + aX^2 + bX + c$.

1. On se donne $(a_0, b_0, c_0, x_0) \in \mathbb{R}^4$ et on suppose que x_0 est une racine du polynôme $P_0(X) = X^3 + a_0X^2 + b_0X + c_0$. Trouver une condition suffisante pour qu'il existe un voisinage ouvert U de (a_0, b_0, c_0) et une application $\mathcal{X}_0 : U \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 , tels que

$$\mathcal{X}_0(a_0, b_0, c_0) = x_0 \quad \text{et} \quad P_{a,b,c}(\mathcal{X}_0(a, b, c)) = 0 \quad \forall (a, b, c) \in U.$$

2. (*optionnelle et difficile*) Montrer que cette condition est aussi nécessaire.
3. Soit $\Omega = \{(a, b, c) \in \mathbb{R}^3 \mid P_{a,b,c}(X) \text{ a trois racines réelles distinctes}\}$
- Montrer que Ω est un ouvert de \mathbb{R}^3 .
 - Montrer que $\Theta : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3, (a, b, c) \mapsto (x, y, z)$ où $x < y < z$ sont les racines (distinctes) de $P_{a,b,c}$ est un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme de Ω sur l'ouvert $\{(x, y, z) \mid x < y < z\}$ de \mathbb{R}^3 .
-